**Tamamlanmış yüksek lisans tezleri:**

**1) Birol Soysal**, "**Otamatik Yönlendirmeli Araçlar**", Y. Lisans Tezi, Karadeniz T. Üniv.,

Fen Bilimleri Enstitüsü, 1998 Trabzon.

**2) Atakan Abuşoğlu**,"**Kalman Filitreleme Algoritmasıyla Asenkron Motorların Durum**

**Değişkenleri ve Model Parametrelerinin Kestirimi**. ", Y. Lisans Tezi, Karadeniz T.

Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü, 1998, Trabzon .

**3) Cuma Kara**, "**Oracle Veritabanı Mimarisi ve Yönetim Sistemi**", Y. Lisans Tezi,

Sakarya Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, MAYIS 2001, Sakarya.

**4) Yonca Yeğin, “Doğrusal zamanla değişmeyen sistemlerde Laguerre serileri kullana-**

**rak urum değişkenlerinin kestirimi”,** Y. Lisans Tezi, Sakarya Üniv. Fen Bilimleri

Enstitüsü, Ağustoz 2004, Sakarya.

**5) Faruk Kara, “Durum Uzayında Denetleyici ve Gözlemleyici Tasarımı”, ”,** Y. Lisans

Tezi, Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü , TEMMUZ 2004, Sakarya.

**6) Aydın Mühürcü , ”Endüksiyon Motorun Durum Değişkenlerinin Kalman Filitreleme**

**Algoritması ile Kestirimi ve Matlab Simulasyonu ”,** Y. Lisans Tezi, Sakarya Üniv. Fen

Bilimleri Enstitüsü , MAYIS 2004, Sakarya.

**7) Aykul Tokul, ” Duman Kontrol Sistemleri ”,** Y. Lisans Tezi, OCAK 2004, Sakarya

Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü.

**8) M.Mahir Şimşek,” Matlab/Simulink Ortamında Asenkron Motor Simulasyonu”,**

Y. Lisans Tezi, ŞUBAT 2004, Sakarya Üniv. Fen Bilimleri.

**10) Naci İris,”Mikroişlemci Tabanlı Bir güvenlik kontrol Sistemi”,** Y. Lisans Tezi,

Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü, OCAK 2004, Sakarya.

**11) Ahmet Küçüker, ” Asılı sarkaç Sistemlerinde Konum Kontrolü ”,** Y. Lisans

Tezi, Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü , HAZİRAN 2007, Sakarya.

**12) Orkun Akpınar, ” Görüntü Denetimli Üç Elsen Karyezyen Robot ”,** Y. Lisans

Tezi, Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü , HAZİRAN 2007, Sakarya.

**13)** **Hakan Kızmaz,” Asılı sarkaç sisteminin kayan kipli kontrolü ”**, Yüksek Lisans Tezi,

Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü, Haziran 2009, Sakarya.

**14) Adem Ege,” Blok Darbe Fonksiyonlarını Kullanarak Asenkron Motorların durum**

**değişkenlerinin kestirimi”**, Yüksek Lisans Tezi, Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü,

Şubat 2009, Sakarya.

**15) Şansal Binbaş ”Asenkron motorlar için gözlemleyici tasarımı**”, Y. Lisans Tezi ,

Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü, Şubat 2009, Sakarya.

**16) Serap Önen,” Blok-Pulse Fonksiyonlarını Kullanarak Doğrual Zamanla Değişen**

**Sistemlerin Durum Değişkenlerinin Kestirimi”**, Yüksek Lisans Tezi, Sakarya Üniv.

Fen Bilimleri Enstitüsü, Ocak 2010, Sakarya .

**17) Mehmet Bolat,” DC Motorlu Kaskat Kontrol Sistemi Tasarımı ve Gerçekleştirilme**

**si ”**, Yüksek Lisans Tezi, Siirt Üniv., Fen Bilimleri Enstitüsü, Eylül 2016, Siirt .

**18) Mehmet Bolat,” Soğutma ile Güneş Panellerinin Verimliliğinin Arttırılması",**

Yüksek Lisans Tezi, Siirt Üniv., Fen Bilimleri Enstitüsü, Aralık 2016, Siirt .

**Tamamlanmış doktor tezleri:**

1. **Aydın Mühürcü,”Asenkron Motorlarda Durum ve Parametre Kestirimi**”, Doktora

Tezi,Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü, 2010 Aaralık, Sakarya

**2)** **Ercan Köse,** “**Kayan kipli kontrol ile güç sistemlerinde gerilim karalılığı İyileştirici-**

**leriin kontrolü**”, Doktora Tezi,Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü, 2012 Aaralık,

Sakarya.

**3) Hakan Kızmaz, " İndüksiyon motorun sinirsel kayma kipli gözlemleyiciler ile Para-**

**metre ve durum kestirim**i ", Doktora Tezi,Sakarya Üniv. Fen Bilimleri Enstitüsü,

2015 Ekim, Sakarya.